## 臺南市公立將軍區將軍國民小學 114 學年度(第一學期)六年級彈性學習 AI 將庄 課程計畫

						•				
學習主題名稱 (中系統)	AI 設計師	實施年級 (班級組別)	六年級	教學 節數	本學期共(20)節					
彈性學習課程 四類規範	1.■統整性探究課程(■主題□專題□議題)									
設計理念	結構與功能:學會樂高 sp	ike 各感應元件	-的功能與開發實作							
本教育階段 總綱核心素養 或議題實質內涵	E-B2 具備科技與資訊應用	-A2 具備探索問題的思考能力,並透過體驗 <del>與實踐處理</del> 日常生活問題。 -B2 具備科技與資訊應用的基本素養,並理解各類媒體內容的意義與影響。 -B3 具備藝術創作 <del>與欣賞的</del> 基本素養,促進多元感官的發展, <del>培養生活環境中的美感體驗</del> 。								
課程目標	運用樂高機器人感應元件 方法。	運用樂高機器人感應元件,認識運算思維概念,並藉由設計各種不同類型的程式和機器人的組裝來進行探索達成自動化機器人的 方法。								
配合融入之領域或議題		自然科學 ■藝	指引 □本土語 條術 □綜合活動 ■科技融入參考指引	□性別平等教□生命教育□安全教育□生涯規劃教	育 □人權教育 □環: □法治教育 ■科: □防災教育 □閱: 育 □家庭教育 □原	技教育 ■資訊教育	□品德教育 □能源教育 対育 □國際教育			
總結性 表現任務	AI 機器人闖關活動 學生依序進行闖關任務(犀輯,達成任務。	· 牛碰碰車、自	動煞車電動車、循線小-	車和戰鬥陀螺)	,以自己樂高零件系	<b>姐裝機器人</b> ,完成程	式設計邏			
	課程架構脈絡	(單元請依據學	生應習得的素養或學習	目標進行區分)	(單元脈絡自行增刪	1)				
	犀牛碰碰車 (6) 犀牛碰碰車的組裝 及壓力感測元件程 式的撰寫	問避 (4) 電動車的組 離感測元代 撰寫	】	循線小車 (6) 線小車的組裝 色感測元件程 的撰寫	及	戰鬥陀螺 (4) 門陀螺的組裝及 門陀螺發射器程 式的撰寫				

			本表為第1單元教學流程設計/(本	學期共4個	單元)		
	單元名稱	犀牛碰	碰車	教學期程	第1週至第(	6週 教學節數	6 節 240 分鐘
學習重點	學習表現 校訂或相關領域與 參考指引或 議題實質內涵 學習內容(校訂)	資 E2	了解平日常見科技產品的用途與運作方式。 使用資訊科技解決生活中簡單的問題。 [-6 能學習設計思考,進行創意發想和實作 送場碰碰車駕駛的方式 5機器人套件壓力感測器的介紹 -碰碰車的組裝與設計 -碰碰車行駛的程式設計 Ke 程式內 Event 群組、Motors 群組、Control 群組、M	Movement群	組元件的功能		
	學習目標	_	B計思考,創意發想完成作品組裝。 Spike 程式來撰寫犀牛碰碰車程式,察覺日常生活中問題解	· 決方式。			
		節數規劃	教師的提問或引導	•	]學習活動 要做甚麼	學習評量 掌握關鍵檢核點,透過 什麼工具或形式+要看 到什麼?	學習資源
	師提問/學習活動 習評量/學習資源	6	1. 教師撥放一段遊樂場玩碰碰車影片,引導學生了解碰碰車構造和2台碰碰車碰撞後會先倒退再做轉彎的動作。 2. 教師引導學生認識壓力感測器如何運作。 (1)在元件區找到 Event 群組。 (2)在群組中找尋感應器 A when pressed 元件 (3)在元件區找到 Motors 群組。 (4)在群組中找尋 start motor 右轉元件 (5)在元件區找到 Seneors 群組。 (6)在群組中找尋感應器 A when released 元件 (7)在元件區找到 Motors 群組。 (8)在群組中找尋感應器 A when released 元件 (7)在元件區找到 Motors 群組。 (8)在群組中找尋 stop motor 元件 3. 教師利用簡報引導學生組裝一台犀牛碰碰車,總共 27 個組裝步驟,也可以讓學生自由發揮創意組裝成自己好看的犀牛車。 4. 教師引導學生撰寫犀牛碰碰車所需的 spike 程式。 (9)在元件區找到 Event 群組。 (10)在群組中找尋 when program starts 元件	碰造分實經原用分碰分碰分分質經原用分碰分碰。組際驗理。 超碰組車組分碰分碰分碰分	和動作 並過題壓 組 能的利雷 並過題壓 組 撰式撰目的 在 等	口語評量 1.能(4個無) 選出 一	2. 樂高 spike 軟體 3. 認識犀牛碰碰 車教學簡報

	(11) 在元件區找到 Movement 群組。		發表評量				
	(12) 在群組中找尋 set movement motors to A+B 元件		1. 能展示自己設計的犀				
	(13) 在元件區找到 Control 群組。		牛碰碰車碰到牆壁或				
	(14) 在群組中找尋 forver 元件		阻礙物時會後退轉向				
	(15) 在上面元件中依須加入下面元件		2. 能展示自己設計的犀				
	(16) 在元件區找到 Movement 群組。		牛碰碰車碰到阻礙物				
	(17) 在群組中找尋 set movement speed to 100%元件		會原地停止				
	(18) 在群組中找尋 start moving straight:0 元件						
	(19) 在元件區找到 Control 群組。						
	(20) 在群組中找尋 wait 元件						
	(21) 在上面元件中依須加入下面元件						
	(22) 在元件區找到 Seneors 群組						
	(23) 在群組中找尋壓力感測器 E is pressed 元件						
	(24) 在元件區找到 Movement 群組。						
	(25) 在群組中找尋 move ↓ for 1 rotations 元件						
	(26) 在群組中找尋 move raight:100 for 200 degrees 元						
	件						
	(27) 連線執行後,測試犀牛碰碰車是否會運轉。						
	5. 教師布置2個任務,依序請學生完成,來確定學生對此單						
	元有知識是否了解。						
	(28) 教師引導學生進行任務 1:當車子碰到牆壁或阻礙物						
	時是否會後退轉向。						
	(29) 教師引導學生進行任務 2:請利用老師教導的元件指						
	令,寫出當車子碰到阻礙物會原地停止的程式指令。						
		<u> </u>					

	本表為第2單元教學流程設計/(本學期共4個單元)									
	單元名稱	閃避高手	教學期程	第7週至第10週	教學節數	4 節 160 分鐘				
學習重	學習表現 校訂或相關領域與 參考指引或 議題實質內涵	自 ai-Ⅲ-1 透過科學探索了解現象發生的原因或機制,滿足資 E2 使用資訊科技解決生活中簡單的問題。 科 E7 依據設計構想以規劃物品的製作步驟。	好奇心。							

	U-1 冲任字音												
點	1. 汽車	自自動煞車的原理											
	2. 樂高	<b>美高機器人套件距離感測器的介紹</b>											
學習內容(校訂)	3. 有裝	長距離感應器的電動車的組裝與設計											
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	4. 有裝	<b>连距離感應器的電動車行駛的程式設計</b>											
		ke 程式內 Event 群組、Control 群組、Movement 群組	、Motors 群细元件的功能										
	<i>o.</i> opr	OPTIVE 4至2/11 INCITE 12 / A CONTINUE AT A MONOMICHE 12 / A MONOMICH 12											
學習目標	1. 觀察	生活中情境發現問題產生的原因,運用設計思考來解決生活	中的問題。										
教師提問/學習活動學習評量/學習資源	節規劃	教師的提問或引導  1. 教師撥放一段現在車子有遇到前方突然出現車子或人物會自動緊急煞車影片,引導學生了解認識現代科技車子有安全煞車距離系統的概念。 2. 教師引導學生認識距離感應器如何運作。 (1) 在元件區找到 Event 群組。 (2) 在群組中找尋距離感應器 A when closer then 8%元件。 (3) 在元件區找到 Motors 群組。 (4) 在群組中找尋 start motor 右轉元件 3. 教師利用簡報引導學生組裝一台有裝距離感應器的電動車。 4. 教師引導學生撰寫有裝距離感應器的電動車所需的 spike程式。 (1) 結合前一單元犀牛碰碰車所學的程式,在元件區找到Event 群組、Control 群組、Movement 群組、Motors 群組等 4個群組。 (2) 在這4個群組中找尋相關元件,撰寫出一個會自動煞車閃避障礙物的電動車程式。 (3) 連線執行後,測試距離感應器的電動車是否會運轉。 5. 教師布置 1 個任務,任務條件如下,請學生完成,來確定學生對此單元有知識是否了解。 (1) 設定兩條黑線,為起點、終點。 (2) 終點前擺放一方障礙物 (3) 車子朝向障礙物前進,閃多後並通過終點線,不可撞	學生的學習活動 學生要做甚麼 1. 觀察影片和小組討論理解 汽車 ABS 的動作特色。 2. 分組討論並設計程式享操作 經驗與問題,藉討論問題 原因理解距離感應器運作 功能 3. 分組合作組裝成一台自動 煞車系統的電動車。	學鍵與具到量 主語能無說零評自備意評完意完終速享車計 是上述的出件量 是上述的出件量 是上述的出件量 是上述的出件量 是上述的出件量 是主述的。距用完車 是主述的。。 實作能具創表。 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等的 一次等。 一。 一次等。 一。 一。 一。 一。 一。 一。 一。 一。 一。 一	學習資源  1.樂高人高 \$pike 軟   2.樂 體   3. 數學簡報								
		到 (4) 通過時間最快者獲勝。											

	6. 教師引導學生有哪些路徑可以完成任務,再思考設計出符合路徑的指令程式。			
--	---------------------------------------	--	--	--

	本表為第3單元教學流程設計/(本學期共4個單元)										
	單元名稱	循線小	車	教學期程	第 11 週至第 1	16週	教學節數	6 節 240 分鐘			
學習重點	學習表現 校訂或相關領域與 參考指引或 議題實質內涵 學習內容(校訂)	科 E2自 ai-1. 賽車2. 樂語3. 循續4.	應用運算思維描述問題解決的方法。 了解動手實作的重要性。 III-1 透過科學探索了解現象發生的原因或機制,滿足上賽最短路線的理解 b機器人套件顏色感測器的介紹 E小車的組裝與設計 E小車行駛的程式設計 Ke 程式內 Event 群組、Control 群組、Motors 群組元								
	學習目標	1. 透過	b組裝作品並利用程式設計來理解作品運行的方法								
		節數規劃	教師的提問或引導	•	]學習活動 要做甚麼	掌握關	學習評量 ]鍵檢核點,透過 -具或形式+要看 到什麼?	學習資源			
•	师提問/學習活動 習評量/學習資源	6	1. 教師撥放一段賽車比賽沿著賽道奔馳影片,引導學生了解 只要車子以最快速度沿路線奔馳即可快速到達終點的概 念。 2. 教師引導學生認識顏色感測器如何運作。 (1) 在元件區找到 Event 群組。 (2) 在群組中找尋顏色感應器 A when color to 紅色元件 (3) 在元件區找到 Light 群組。 (4) 在群組中找尋 turn on 笑臉元件 (5) 拿紅色積木靠近顏色感應器會使主機出現笑臉圖案。 3. 教師利用簡報引導學生組裝一台循線小車,總共 38 個組裝步驟。 4. 教師引導學生撰寫循線小車所需的 spike 程式。	F1 賽車比作特無性。 作特組操作的 實際驗與理解 原功能 分分 外車。 3. 小車。	並設計程式,在 過程中分享操作 題,藉討論問題 顏色感應器運作 組裝成一台循線 撰寫出循線小車	車最能器作能具	量出F1賽車上賽車上賽車上賽圈奔路線。高額上出來的為出樂的用量。 一個型型。 一個型。 一個	1.樂高史派克機 器人基本組 2.樂高 spike 軟 體 3.認識循線小車 教學簡報			

71 12 7 12 1 12 1	(MEDICAL TARESTORY)			
	(1) 在元件區找到 Event 群組。	5. 分組合作完成教師布置任	1. 能完成讓自己設計的	
	(2) 在群組中找尋 when program starts 元件	務	循線小車在循跡路線	
	(3) 在元件區找到 Motors 群組。		圖行進並達終點	
	(4) 在群組中找尋 A+B set speed to 75%元件		2. 讓速度最快的學生能	
	(5) 在元件區找到 Control 群組。		分享自己設計循線小	
	(6) 在群組中找尋 forver if else 元件		車 spike 程式的循跡	
	(7) 在上面元件中依須加入下面元件		程式設計想法	
	(8) 在元件區找到 Motors 群組。			
	(9) 在群組中找尋 B stop motor 元件			
	(10) 在群組中找尋 A stop motor 右轉元件			
	(11) 在群組中找尋 A stop motor 元件			
	(12) 在群組中找尋 B stop motor 右轉元件			
	(13) 連線執行後,測試循線小車是否會運轉。			
	5. 教師布置1個任務,任務條件如下,請學生完成,來確定			
	學生對此單元有知識是否了解。			
	(1)自行設計一循跡路線圖,例如S型、U型或O型皆可。			
	(2) 綠色為起點,紅色為終點			
	(3) 循跡過程中顏色感應器正投影不可離開黑線。			
	(4) 無法循線或往回跑即失敗。			
	(5) 通過時間最快者獲勝。			
	6. 教師引導學生結合之前雙馬達 Movement 群組指令元件看			
	使否能設計出其他循跡程式。			
	1	l .		

	本表為第4單元教學流程設計/(本學期共4個單元)								
	單元名稱	戦門陀螺	第17週至第20週	教學節數	4 節 160 分鐘				
學習去	學習表現 校訂或相關領域與 參考指引或 議題實質內涵	科 E1 了解平日常見科技產品的用途與運作方式。 自 ai-Ⅲ-2 透過成功的科學探索經驗,感受自然科學學習自 自 ai-Ⅲ-3 參與合作學習並與同儕有良好的互動經驗,享受 藝 1-Ⅲ-6 能學習設計思考,進行創意發想和實作。		<b>勺樂趣。</b>					
重點	學習內容(校訂)	<ol> <li>戰鬥陀螺運轉的原理</li> <li>樂高機器人套件各項齒輪的介紹</li> <li>戰鬥陀螺與發射器的組裝與設計</li> </ol>							

3   III 3   II   II   II   II   II   II	4. 戰鬥	TEM (等題/報題採九餘程-単九冶勤設計)  引陀螺發射器的程式設計 ke 程式內 Event 群組、LIGHT 群組、Motors 群組元件。	的功能						
學習目標	1. 透過觀察陀螺的用途與運作方式,並分組合作設計創意的作品								
	節數規劃	教師的提問或引導	學生的學習活動 學生要做甚麼	學習評量 掌握關鍵檢核點,透過 什麼工具或形式+要看 到什麼?	學習資源				
教師提問/學習活動學習評量/學習資源	4	<ol> <li>教師撥放一段電視上卡通節目戰鬥陀螺比賽影片,引導學生了解戰鬥陀螺如何發射及陀螺如何旋轉的原理。</li> <li>教師引導學生理解不同齒輪比鑲嵌會導致旋轉速度不同,進而理解旋轉出去的陀螺轉速也不同。</li> <li>教師利用簡報引導學生組裝一台基本功能陀螺發射器和陀螺,總共 20 個組裝基本步驟。也可以讓學生自由發揮創意組裝成自己好看的戰鬥陀螺發射器所需的 spike 程式。         <ol> <li>在元件區找到 Event 群組。</li> <li>在於區找到 Event 群組。</li> <li>在於區找到 LIGHT 群組。</li> <li>在群組中找尋 turn on ←元件</li> <li>在群組中找尋 set speed 元件</li> <li>在群組中找尋 run 逆時針 for 10 seconds 元件</li> <li>在群組中找尋 stop motor 元件</li> <li>在群組中找尋 stop motor 元件</li> <li>教師引導學生利用上述程式改寫成右旋戰鬥陀螺發射器所需的 spike 程式。</li> <li>教師可以學生進行任務 1:測試如何改良讓自己的設計戰鬥陀螺旋轉更久。</li> </ol> </li> <li>教師引導學生進行任務 1:測試如何改良讓自己的設計戰鬥陀螺旋轉更久。</li> <li>教師引導學生進行任務 2:利用市售的戰鬥陀盤來進行戰鬥陀螺對抗賽,讓學生理解發射器齒輪比對陀螺轉速和陀螺重心的重要性。</li> </ol>	1. 觀戰門則 組動作 特別 的 一	口語評量  1. 能發的說數之一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一	1.樂高史 素人基本 2.樂高 spike 軟 體 3.認識戰鬥陀 報 教學簡報				

## 臺南市公立將軍區將軍國民小學 114 學年度(第二學期)六年級彈性學習 AI 將庄 課程計畫

學習主題名稱 (中系統)	AI 設計師	實施年級 (班級組別)	六年級	教學 節數	本學期共(18)節						
彈性學習課程 四類規範	1.■統整性探究課程(■	1.■統整性探究課程(■主題□專題□議題)									
設計理念	交互作用與關係:藉由各	種不同類型的機	<b>卷器人組裝與程式,察覺</b>	電子設備如何	與真實世界互動。						
本教育階段 總綱核心素養 或議題實質內涵	E-A2 具備探索問題的思表 E-B2 具備科技與資訊應用 E-B3 具備藝術創作與欣賞	目的基本素養,	並理解各類媒體內容的意	5義與影響。	中的美感體驗。						
課程目標	學生使用樂高機器人複合 法。	式感應元件,政	里解各項自動化機器原理	<b>!,並藉由設</b> 言	·各種不同類型的程式來探索達成自動化機器人的方						
配合融入之領域或議題		自然科學 ■藝	<ul><li>指引 □本土語</li><li>添術 □綜合活動</li><li>科技融入參考指引</li></ul>	□生命教育 □安全教育	<ul> <li>育 □人權教育 □環境教育 □海洋教育 □品德教育</li> <li>□法治教育 ■科技教育 ■資訊教育 □能源教育</li> <li>□防災教育 □閱讀素養 □多元文化教育</li> <li>育 □家庭教育 □原住民教育□戶外教育 □國際教育</li> </ul>						
總結性 表現任務	AI 機器人闖關活動: 學生依序進行闖關任務(約	<b>曾圖機、相撲機</b>	器車和搬運機器手臂車)	,以自己樂高	零件組裝機器人,完成程式設計邏輯,達成任務。						
	課程架構脈絡	(單元請依據學	生應習得的素養或學習目	目標進行區分)	(單元脈絡自行增刪)						

繪圖機 (6)

繪圖機的組裝及自 動繪圖程式的撰寫



# 相撲機器車(8)

相撲機器車的組裝 及符合相撲規則程 式的撰寫



# 搬運機器車

(4)

搬運機器車的組裝 及符合任務程式的 撰寫

			本表為第1單元教學流程設計/(本	學斯	1共3個	撰為 單元.)			
	單元名稱	繪圖機			學期程	第1週至第	6週	教學節數	6 節 240 分鐘
學習表現 校訂或相關領									
	學習目標	-	生活中科技產品對其功能和運作原理進行探索,並運	用設	計思考來	· 尽完成自己作品	創作。		
教師提問/學習活動學習評量/學習資源		節數規劃	教師的提問或引導		•	學習活動 要做甚麼	掌握 透過	學習評量 關鍵檢核點, 什麼工具或形 要看到什麼?	6 節 240 分鐘 學習資源 克 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是 是
		6	<ol> <li>教師撥放一段網路上流行會自動畫畫的機械手臂影片,引導學生了解繪圖機所需的構造。</li> <li>教師利用簡報引導學生組裝一台繪圖機,總共 39 個組裝步驟。</li> <li>教師引導學生撰寫繪圖機所需的 spike 程式,分為 2 部分。</li> <li>老師引導學生撰寫第1部分:繪圖放置版的 spike 程式。</li> </ol>	1. 2. 3.	解機動手色 分組合作 圖機。	和小組討論理一臂的規則特年組裝成一台繪編裝成一台繪	的 實作部 1. 能自	記出自動機器手臂 構造和運作原理。 量 一己設計完成一台 話繪圖機	器人基本組 2. 樂高 spike 軟 體 3. 認識繪圖機教

		本表為第2單元教學流程設計/(本	學期共3個	單元)		
	單元名稱	相撲機器車	教學期程	第7週至第14週	教學節數	8 節 320 分鐘
學習去	學習表現 校訂或相關領 域與 參考指引或 議題實質內涵	科 E7 依據設計構想以規劃物品的製作步驟。 資 E3 應用運算思維描述問題解決的方法。 自 ai-Ⅲ-3 參與合作學習並與同儕有良好的互動經驗,享受	學習科學的	樂趣。		
重點	學習內容(校 訂)	1. 真人相撲比賽的規則 2. 相撲機器車的組裝與設計 3. 相撲機器車的程式設計 4. Spike 程式內 Event 群組、Movement 群組、Motors 群組、	Control 群	組、Seneors 群組元件	‡的功能	

學習目標	1. 分組	合作並組裝一個作品,撰寫程式設計,察覺作品運行問	<b></b> 周題的解決方式		
	節數規劃	教師的提問或引導	學生的學習活動 學生要做甚麼	學習評量 掌握關鍵檢核點, 透過什麼工具或形 式+要看到什麼?	學習資源
教師提問/學習活動學習評量/學習資源	8	1. 教師撥放一段日本真人相撲影片,引導學生了解相撲基本規則。 2. 教師利用簡報引導學生組裝一台具有顏色感應器和距離感應器的相撲機器車,老師只教基本組裝 32 步驟,其他可以讓學生自由發揮創意組裝成自己好看的電動車子。 3. 教師引導學生理解相撲比賽的規則和撰寫的 spike 程式。 (1) 在元件區找到 Event 群組。 (2) 在群組中找尋 when program starts 元件。 (3) 在元件區找到 Movement 群組。 (4) 在群組中找尋 set movement motors to F+B 元件,此為連接 2 個馬達的元件 (5) 在群組中找尋 set movement speed to 30%元件,此為連接 2 個馬達的元件 (6) 在元件區找到 Motors 群組。 (7) 在群組中找尋 F+B set speed to 30%元件 (8) 在元件區找到 Control 群組。 (9) 在群組中找尋 forver 元件 (10) 在上面元件中依須加入下面元件 (11) 在元件區找到 Control 群組。 (12) 在群組中找尋 repeat until 元件 (13) 在上面元件中依須加入下面元件 (14) 在元件區找到 Seneors 群組。 (15) 在群組中找尋 就要它 is color 黑色元件 (16) 在元件區找到 Movement 群組。 (17) 在群組中找尋 start moving straight:0元件 (18) 在라件區找到 Movement 群組。 (19) 在群組中找尋 move ↓ for 1 seconds 元件 (20) 在群組中找尋 repeat until 元件 (21) 在上面元件中依須加入下面元件 (22) 在元件區找到 Seneors 群組。 (23) 在群組中找尋距離感測器 A is closer than 35%元	相撲比賽的規則特色。	口語 一語 一語 一語 一語 一記 一記 一記 一記 一記 一記 一記 一記	<ol> <li>1.樂高史派克機器</li> <li>人基本組</li> <li>2.樂高 spike 軟體</li> <li>3.認學簡報</li> </ol>

件 (24) 在元件區找到 Motors 群組。 (25) 在群組中找尋 F+B start motor 右轉元件 (26) 寫到此程式程式執行測試,讓相撲車會進行運轉。 4. 教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫動力電動車所需的 spike 程式完成教師布置任務,來確定學生對此單元有知 識是否了解。 (1) 教師引導學生進行任務 1: 在黑線圍成的圓的範圍裡隨 意放置 5 個寶特瓶,讓相撲機器車在有限時間內,將 這5 個寶特瓶推到外面,全數推出即代表成功。 (2) 教師引導學生進行任務 2: 在黑線圍成的圓的範圍裡, 放置 2 台相撲車進行對抗賽,被推出外面的相撲車, 即代表失敗。	

			本表為第3單元教學流程	設計/(本學期共3	(個單元)			
	單元名稱	搬運機器車		教學期	程 第14週至	第18週	教學節數	4 節 160 分鐘
學習重點	學習表現 校訂或相關領 域與 參考指引或 議題實質內涵 學習內容(校 訂)	資 E2 使用 藝 1-Ⅲ-6 1. 工廠自 2. 搬運機 3. 搬運機	平日常見科技產品的用途與運作方式。 資訊科技解決生活中簡單的問題。 能學習設計思考,進行創意發想和實作 動物流機的運作 器車的組裝與設計 器車的程式設計 呈式內 Event 群組、Movement 群組、Mot	one #¥ /n . Contrac	1 #¥ 41 . Conoon	o #¥ 4n = 1	14	
	學習目標		產品資訊介紹,設計組裝一個創意的作	·	·	,	<u> </u>	
	F提問/學習活動 P評量/學習資源	節數規劃	教師的提問或引導	•	生的學習活動 全生要做甚麼	掌握	學習評量 關鍵檢核點, 什麼工具或形	學習資源

C6-1 彈性學習課程計畫(統整性主題/專題/議題探究課程-單元活動設計)

1. 教師撥放一段物流工廠裡自動貨物分類影片,引導學生了解現行物流貨物 AI 電腦自動化的趨勢。   2. 教師利用簡報引導學生組聚一台具有顏色感應器和距離或應器的搬運機器車,老師只數基本粗裝 38 步驟,其他可以讓學生自由於釋創意組裝成自己好看的電動車子。   3. 教師引導學生理解搬運車運作的基本動作和撰寫的 spike 程式。 (2) 在這方個郵組中投車相關元件,撰寫出一個自動完成任務的撥遷機器車程式。   4. 教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫搬運機器車所需的 spike 程式完成教師布置任務,來確定學生對此單元有知
解現行物流貨物 AI 電腦自動化的趨勢。  2. 教師利用簡報引導學生組裝一台具有顏色感應器和距離感應器的擬運機器車,老師只教基本組裝 38 步驟,其他可以讓學生自由發揮創意組裝成自己好看的電動車子。 3. 教師引導學生理解擬運車運作的基本動作和撰寫的 spike程式。 (1) 利用之前所學在元件區找到 Motors 群組、Movement 群組、Event 群組、Control 群組、Seneors 群組等 5 個群組。 (2) 在這方個群組中找尋相關元件,撰寫出一個自動完成任務的撤選機器車程式。 4. 教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成教師布置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成教師有置 2 個任務,依序請學生撰寫擬運機器車所需的spike程式完成發面有量 2 個任務。 (1) 教師引導學生進行任務 1:能讓搬運車的機器手臂能隨自己想法往上往下運作。 (2) 教師引導學生進行任務 2:能將指定的貨物搬運至指定地點放,最短時間完成即獲勝。  3. 分組合作完成教師布置 2 個任務
車和撰寫 spike 程式